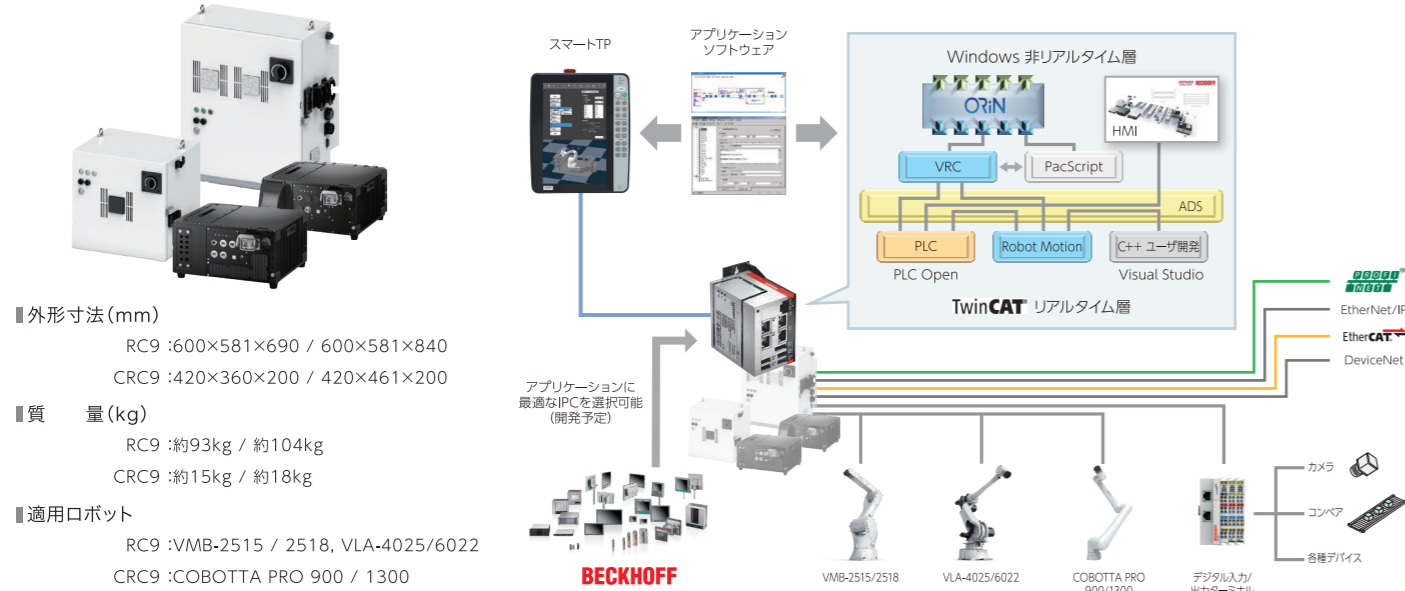


ロボットコントローラ

RC9/CRC9

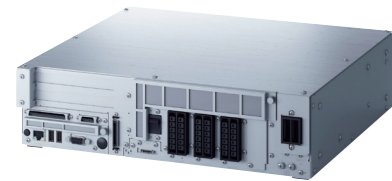
設備統合制御を実現するコントローラ

アプリケーションに応じて最適化できる選択性、ユーザー・Sier・メーカーの技術を融合できるオープン性(※CRC9は開発中)、システム全体をシンプルに統合できる拡張性を兼ね備えているため、シンプルな設備統合制御を実現します。



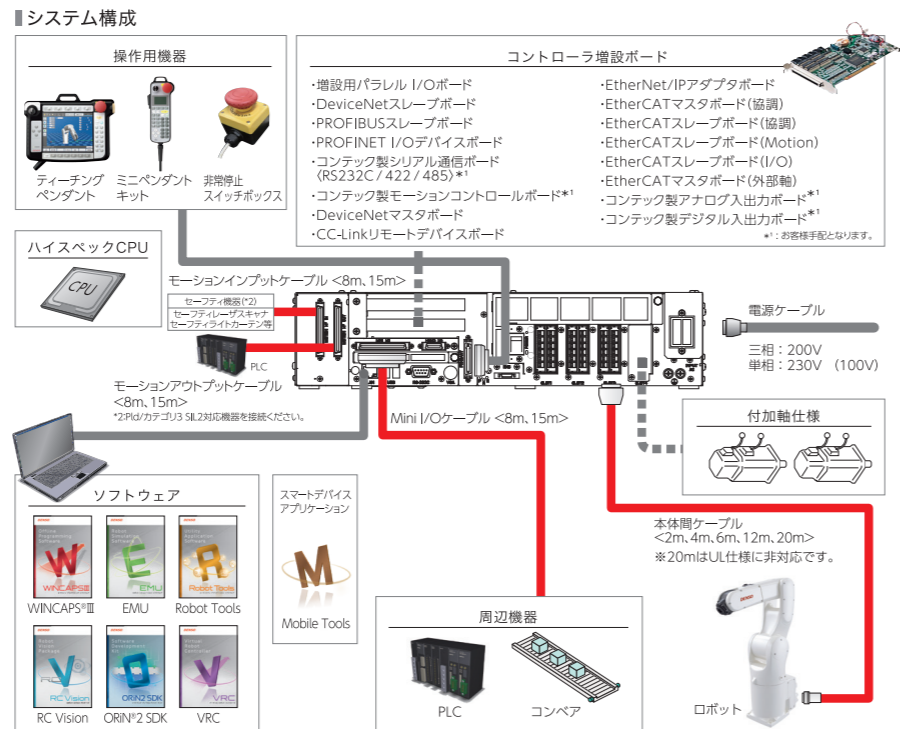
- 外形寸法(mm)
RC9 :600×581×690 / 600×581×840
CRC9 :420×360×200 / 420×461×200
- 質量(kg)
RC9 :約93kg / 約104kg
CRC9 :約15kg / 約18kg
- 適用ロボット
RC9 :VMB-2515 / 2518, VLA-4025/6022
CRC9 :COBOTTA PRO 900 / 1300

RC8A



- 外形寸法(mm) :357×320×94
- 質量(kg) :セーフティ/Oレス仕様、標準仕様 約10kg
セーフティモーション仕様 約11kg(*1)
- 適用ロボット
:VP-5243/6242(*2)
VS050/060
VS050S2
VS068/087
VS-6556/6577
VM-6083/60B1
HSR® 048/055/065
HS035A1/045A1/055A1
HM-4****
XR-43***

*1:付属ケーブルの質量は含まれません。
*2:100V仕様の電源は「単相AC100V-5%~AC110V+10% 50/60Hz, 1kVAJ」です。



Copyright © 2020 DENSO WAVE INCORPORATED. All rights reserved.

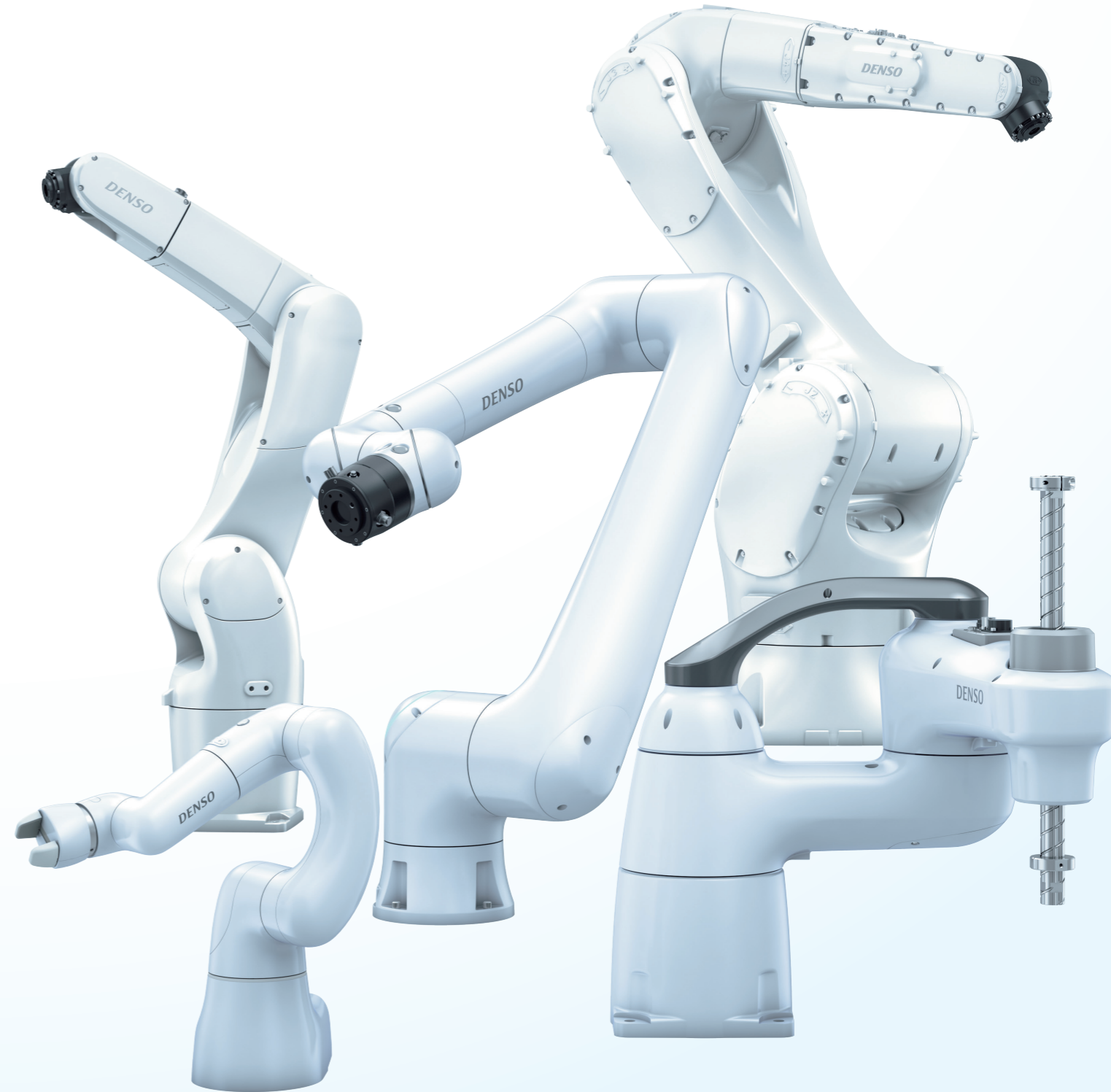
株式会社デンソーウェーブ

ホームページアドレス <https://www.denso-wave.com/> ●お求め、ご相談は...

- 東北営業所 FA営業 〒983-0036 Tel 022-782-0071 宮城県仙台市宮城野区吉竹2丁目6番1号 株式会社デンソーソリューション東北支社 3階
- 東京支店 FA営業 〒108-0075 Tel 03-6367-9788 東京都港区港南1丁目8番15号 Wビル16階
- 中部支店 FA営業 〒446-0058 Tel 0566-75-7961 愛知県安城市三河安城南町1丁目11番9号 4階
- 大阪支店 FA営業 〒532-0003 Tel 06-7166-5030 大阪府大阪市淀川区宮原4丁目2番30号 株式会社デンソー大阪ビル 4階
- 広島営業所 FA営業 〒730-0025 Tel 082-504-1108 広島県広島市中区東平塚町4番21号 株式会社デンソー広島ビル 7階
- 福岡営業所 FA営業 〒812-0044 Tel 092-643-6901 福岡県福岡市博多区千代4丁目1番33号 西鉄千代店ロビビル 3階

DENSO Robotics®

ロボットラインナップ



DENSO Robotics® Lineup

5-6軸垂直多関節ロボット

VP Series RC8A

VP-5243 / 6242



最大リーチ	430・432 mm
最大可搬質量	3(*1)・2.5(*2) kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02 mm
バリエーション	●標準タイプ

VS Series RC8A

VS050 / 060



最大リーチ	505・605 mm
最大可搬質量	4 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02 mm
バリエーション	●標準タイプ ●耐環境タイプ (IP67) ●防塵防滴タイプ (手首: IP65 / 本体: IP54) ●クリーンタイプ (ISOクラス3 / 5) ●UL仕様

VS068 / 087



最大リーチ	710・905 mm
最大可搬質量	7 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02~±0.03 mm
バリエーション	●標準タイプ ●耐環境タイプ (IP67) ●防塵防滴タイプ (手首: IP65 / 本体: IP54) ●クリーンタイプ (ISOクラス3 / 5) ●UL仕様

VS-6556 / 6577



最大リーチ	653・854 mm
最大可搬質量	7 kg(*5)
位置繰返し精度(*3)	±0.02~±0.03 mm
バリエーション	●標準タイプ ●防塵防滴タイプ (手首: IP65 / 本体: IP54) ●クリーンタイプ (クラス10 / 100)

VM Series RC8A

VM-6083 / 60B1



最大リーチ	1,021・1,298 mm
最大可搬質量	13 kg(*6)
位置繰返し精度(*3)	±0.05~±0.07 mm
バリエーション	●標準タイプ ●防塵防滴タイプ (手首: IP65 / 本体: IP54) ●クリーンタイプ (クラス100)

VMB Series RC9

VMB-2515 / 2518



最大リーチ	1,506・1,804 mm
最大可搬質量	25 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.05 mm
バリエーション	●標準タイプ ●耐環境タイプ ●クリーンタイプ

VLA Series RC9

VLA-4025 / 6022



最大リーチ	2,503・2,257 mm
最大可搬質量	40・60 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.06 mm
バリエーション	●耐環境タイプ (手首: IP67 / 本体: IP65)

医療・医療用ロボット

VS Series RC8A

VS050S2



最大リーチ	520 mm
最大可搬質量	4 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.35 sec (負荷1kg時)
バリエーション	●耐H ₂ O ₂ タイプ ●UL仕様

ねじ締めロボット

RC8A



最大リーチ	600・700 mm
位置繰返し精度(*3)	±0.02 mm
バリエーション	●標準タイプ

4軸垂直多関節ロボット

HSR® Series RC8A

HSR®048 / 055 / 065



アーム長	480・550・650 mm
上下ストローク	100・200・320・510 mm(*7)
最大可搬質量	8 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.01~±0.012 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.28~0.31 sec (負荷2kg時)
バリエーション	●標準タイプ ●ジャバラタイプ ●防塵防滴タイプ (IP65) ●クリーンタイプ (ISOクラス3) (*8) ●UL仕様 ●天吊りタイプ ●H1グリスタタイプ (IP65)

HS-A1 Series RC8A

HS035A1 / 045A1 / 055A1



アーム長	350・450・550 mm
上下ストローク	100・150・200・320 mm
最大可搬質量	5 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.01 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.29 sec (負荷2kg時)
バリエーション	●標準タイプ ●ジャバラタイプ ●防塵防滴タイプ (IP65) ●クリーンタイプ (ISOクラス3) (*8) ●UL仕様(*8) ●天吊りタイプ

HM Series RC8A

HM-40*** / 4A***



アーム長	600・700・850・1,000 mm
上下ストローク	100・150・200・300・400 mm
最大可搬質量	10・20 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02~±0.025 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.29~0.31 sec (負荷2kg時)
バリエーション	●標準タイプ ●防塵防滴タイプ (IP65) ●UL仕様 ●クリーンタイプ (ISOクラス5) ●天吊りタイプ

LPH Series RC8A

LPH-040



アーム長	400 mm
上下ストローク	150 mm
最大可搬質量	3 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.02 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.45 sec
バリエーション	●標準タイプ

人協働ロボット

COBOTTA®

CVR038



アーム長(第1アーム+第2アーム)	342.5 (165+177.5) mm
定格可搬質量 (最大可搬質量)	0.5 kg(*10) ※電動グリッパ無の場合
位置繰返し精度(*3)	±0.05 mm
バリエーション	●標準タイプ ●OSS版

COBOTTA® PRO CRC9

CVRB-0609 / 1213



最大リーチ	1,066・1,463 mm
最大可搬質量	6・12 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.03~±0.04 mm
バリエーション	●防塵防滴タイプ (IP54) ●クリーンタイプ (ISOクラス5)

組込型ロボット

XR Series RC8A

XR-43***



アーム長	200・250・300 mm
X軸ストローク	450・760・1,060 mm
最大可搬質量	5 kg
位置繰返し精度(*3)	±0.015 mm
標準サイクルタイム(*4)	0.56 sec (負荷3kg時)
バリエーション	●標準タイプ

工程間搬送ロボット

SC Series RC8A

SCL***



1軸ストローク	600~12,000 mm
2軸ストローク	100・200・300・400 mm
3軸ストローク	100・200・300・400 mm
4軸ストローク	100・200・300・400 mm
最大可搬質量	3 kg/S(*11)・5 kg/Z
位置繰返し精度(*3)	±0.02~±0.05 mm
バリエーション	●標準タイプ

*1: 手首下向き±45°を超える場合は最大可搬質量2.5kg *2: 手首下向き±45°を超える場合は最大可搬質量2kg *3: 位置繰返し精度(ツール取付面中心)は周囲温度一定時の精度 *4: ロボットで高さ25mmまで物を持ち上げ、300mm離れた2点間を往復させるのに必要な時間 *5: 手首下向き±45°を超える場合は最大可搬質量6kg

*6: 11kgを超える場合はフランジ下向き±10°制限 *7: 標準タイプの上下ストローク *8: 床置きタイプのみ *9: 標準 / 防塵防滴タイプ *10: 手首下向き±10°以内の場合は0.7kg *11: Sストローク400の場合は2kg/S